

## ACCM 11/12 :: Grupo D :: Manipulador Robótico - Task #1440

### Tarefas a realizar - Semana 5

25/03/2012 18:08 - Miguel Sousa

|  |        |                        |            |
|--|--------|------------------------|------------|
| <b>Status:</b>   | New    | <b>Start date:</b>     | 22/03/2012 |
| <b>Priority:</b>   | Normal | <b>Due date:</b>       | 29/03/2012 |
| <b>Assignee:</b>   |        | <b>% Done:</b>         | 90%        |
| <b>Category:</b>   |        | <b>Estimated time:</b> | 0.00 hour  |
| <b>Target version:</b>   |        | <b>Spent time:</b>     | 0.00 hour  |
| <b>Description</b>   |        |                        |            |
| - Estudar e implementar nas simulações (Matlab + Psim) o modo de controlo do motor de passo, nomeadamente, Microstepping --> <a href="http://www.stepperworld.com/Tutorials/pgMicrostepping.htm">[[http://www.stepperworld.com/Tutorials/pgMicrostepping.htm]]</a> ; |        |                        |            |
| - Simulações em malha fechada;   |        |                        |            |
| - Estudar para o teste teórico;  |        |                        |            |

### History

#1 - 13/04/2012 23:14 - Miguel Sousa

- % Done changed from 0 to 90