



Mestrado Integrado em Engenharia Eletrotécnica e de Computadores  
Mestrado Integrado em Engenharia Mecânica

## **Acionamento & Movimentação**

Ano Letivo 2011/2012

Grupo D – Manipulador Robótico

---

# Ata n.º 9

---

**Data:** 23 de maio de 2012

**Hora:** 10h00h

**Duração:** 2h30

**Local:** I103

**Animador:** Justino Sousa

**Relator:** Luís Pereira

### **Participantes:**

- Justino Sousa
- Luís Pereira
- Manuel Morais
- Vasco Sotomaior

### **Ordem de trabalhos:**

- Discussão do trabalho realizado até à data nas simulações de PSIM;
- Apoio na resolução de problemas encontrados até a data;
- Definição e atribuição do trabalho em falta.

### **Conclusões:**

- Ao nível do PSIM, e após várias tentativas falhadas de tentar incorporar o motor a partir do *Matlab* (utilizando para tal o *Simcoupler*), como última tentativa optou-se por utilizar o equivalente elétrico do motor, não se tendo até ao momento obtido resultados válidos;
- Definiu-se a estrutura das apresentações finais, assim como do relatório final e por fim realizou-se a distribuição de tarefas.